

$$= \alpha' n + \alpha n' = \alpha' n - \alpha^2 t - \alpha \tau b, \quad (2)_2$$

und Einsetzen ergibt:

$$\tau_\alpha = - \frac{\alpha' \times \alpha''}{|\alpha' \times \alpha''|^2} \stackrel{||| (2)_1}{=} \alpha$$

$$- \frac{t \times \alpha n}{|t \times \alpha n|^2} \cdot (\alpha' n - \alpha^2 t - \alpha \tau b) =$$

$$\alpha \tau \frac{t \times \alpha n}{|t \times \alpha n|^2} \cdot b = \tau \frac{(t \times n) \cdot b}{|t \times n|^2} = \tau.$$

Setzt man jetzt  $\tilde{\alpha}(s) := \alpha_0 + \alpha(s)$ , so ist ge-

zeigt: Die Kurve  $\tilde{\alpha}$  ist nach der Bogenlänge parametri-

siert mit  $\kappa_{\tilde{\alpha}} = \kappa$ ,  $\tau_{\tilde{\alpha}} = \tau$  und den

Anfangsbedingungen

$$\circledast \begin{cases} t_{\tilde{\alpha}}(s_0) = t_0, & n_{\tilde{\alpha}}(s_0) = n_0, & b_{\tilde{\alpha}}(s_0) = b_0, \\ \tilde{\alpha}(s_0) = \alpha_0, \end{cases}$$

insbesondere haben wir die Existenz von Kurven mit

Krümmung =  $\kappa$  und Torsion =  $\tau$  bewiesen einschließlich

der Existenzaussage aus a). Sei jetzt  $\tilde{\beta}: I \rightarrow \mathbb{R}^3$

nach der Bogenlänge parametrisiert mit  $\kappa_{\tilde{\beta}} = \kappa$  und

$\tau_{\tilde{\beta}} = \tau$  sowie der Anfangsbedingung  $(*)$ . Dann erfüllen

$t_{\tilde{\beta}}, n_{\tilde{\beta}}, b_{\tilde{\beta}}$  die Frenet'schen Formeln, d.h.  $(t_{\tilde{\beta}}, n_{\tilde{\beta}}, b_{\tilde{\beta}})$

löst (2), und da die Anfangswerte fixiert sind, folgt

wegen der eindeutigen Lösbarkeit des Anfangswertproblems

zu (2) sofort

$$t_{\tilde{\beta}} = t_{\tilde{\alpha}}, \quad n_{\tilde{\beta}} = n_{\tilde{\alpha}}, \quad b_{\tilde{\beta}} = b_{\tilde{\alpha}}.$$

Gemäß  $\frac{d}{ds} \tilde{\beta}(s) = t_{\tilde{\beta}}(s)$  gilt

$$\frac{d}{ds} (\tilde{\alpha} - \tilde{\beta})(s) \equiv 0,$$

was wegen  $\tilde{\alpha}(s_0) = \alpha_0 = \tilde{\beta}(s_0)$  dann insgesamt

$\tilde{\alpha} = \tilde{\beta}$  ergibt, womit a) des Theorems ganz bewiesen ist.

Wir kommen zur Aussage b): Seien  $\alpha, \beta: I \rightarrow \mathbb{R}^3$

nach der Bogenlänge parametrisiert mit Krümmung  $= \kappa$

und Torsion  $= \tau$ . Wir betrachten die orthogonale Trans-

formation  $S: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  mit

$$t_{\beta}(\rho_0) = S(t_{\alpha}(\rho_0)), \quad n_{\beta}(\rho_0) = S(n_{\alpha}(\rho_0)),$$

$$b_{\beta}(\rho_0) = S(b_{\alpha}(\rho_0)).$$

Die Kurve  $\gamma: I \rightarrow \mathbb{R}^3$ ,  $\gamma = S(\alpha)$ , ist nach der

Bogenlänge parametrisiert mit  $(\rho_0)$

$$t_{\gamma}(\rho_0) = t_{\beta}(\rho_0), \quad n_{\gamma}(\rho_0) = n_{\beta}(\rho_0), \quad b_{\gamma}(\rho_0) = b_{\beta}(\rho_0),$$

und da  $(t_{\beta}, n_{\beta}, b_{\beta})$ ,  $(t_{\gamma}, n_{\gamma}, b_{\gamma})$  (2) erfüllen müssen

(Frenet'sche Formeln unter Beachtung von  $\kappa_{\gamma} = \kappa$ ,  $\tau_{\gamma} = \tau$ ),

folgt  $(t_{\gamma}, n_{\gamma}, b_{\gamma}) = (t_{\beta}, n_{\beta}, b_{\beta})$  auf  $I$ , speziell

$$\frac{d}{d\rho} (\gamma(\rho) - \beta(\rho)) = t_{\gamma}(\rho) - t_{\beta}(\rho) = 0,$$

m.a.W. :  $\beta(\rho) = S(\alpha(\rho)) + c$ ,  $\rho \in I$ ,

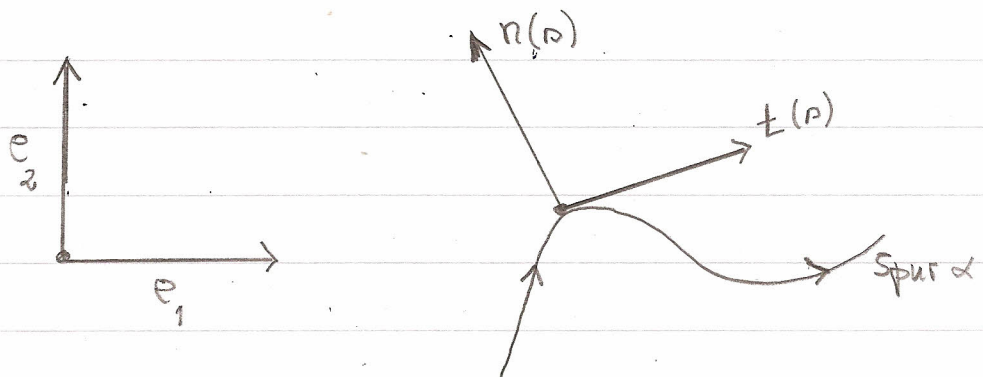
für einen Vektor  $c \in \mathbb{R}^3$ .





### §3 globale Eigenschaften ebener Kurven

In diesem Abschnitt betrachten wir nur Kurven mit Spur in  $\mathbb{R}^2$ , die wie immer nach der Bogenlänge parametrisiert sein sollen. Wir legen hier den Begriff der orientierten Krümmung zugrunde (Symbol  $\kappa$ ), die wie folgt definiert ist (vgl. §2): Es sei



$n(\rho) :=$  der 1-Vektor  $\perp t(\rho)$ , so dass  $(t(\rho), n(\rho))$  gleich orientiert zu  $(e_1, e_2)$ .  
(Hauptnormalenvektor)

Wegen  $0 = \frac{d}{d\rho} (t \cdot t)$  ist  $t' \perp t$ , d.h.

es gilt mit  $\kappa(\rho) \in \mathbb{R}$  die Gleichung

$$t'(\rho) = \kappa(\rho) n(\rho).$$

Definition: a) Eine (reguläre) Kurve  $\alpha: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^2$

heißt geschlossen, wenn gilt  $\alpha^{(k)}(a) = \alpha^{(k)}(b)$

für alle  $k \in \mathbb{N}_0$ .

b) Die geschlossene Kurve heißt einfach geschlossen, wenn

$\alpha|_{[a, b)}$  injektiv ist.

Bemerkungen: 1.) Da wir mit  $C^\infty$ -Kurven arbeiten, ist a) die

in diesem Kontext passende Version von Geschlossenheit und

nicht wie bei nur stetigen Kurven die Bedingung  $\alpha(a) = \alpha(b)$ .

Beschränkt man sich auf  $C^m$ -Kurven, so hätte man ent-

sprechend zu fordern  $\alpha^{(k)}(a) = \alpha^{(k)}(b) \quad \forall k \leq m$ .

2.) Die Kreislinie  $\alpha: [0, 2\pi] \rightarrow \mathbb{R}^2$  ist z. B. ge-

schlossen und auch einfach geschlossen.

3.) Man überlegt sich leicht:  $\alpha: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^2$

ist geschlossen genau dann, wenn es eine (reguläre) Kurve

$\tilde{\alpha}: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^2$  gibt mit  $\tilde{\alpha}|_{[a,b]} = \alpha$  und

$\tilde{\alpha}(t + (b-a)) = \tilde{\alpha}(t)$  für alle  $t \in \mathbb{R}$ , d.h.  $\tilde{\alpha}$  ist periodisch mit Periode  $b-a$ . □

Wir beginnen mit einigen einfachen Aussagen globaler Natur

Satz: Sei  $\alpha: I \rightarrow \mathbb{R}^2$  nach der Bogenlänge parametri-

siert. a) Ist  $\kappa_\alpha \equiv 0$ , so ist Spur  $\alpha$  in einer

Geraden enthalten. b) Ist die orientierte Krümmung

$\kappa_\alpha$  konstant  $\neq 0$ , so gilt Spur  $\alpha \subset$  Kreislinie.

Der Beweis von a) ist trivial, da dann  $t'_\alpha(s) =$

$\kappa_\alpha(s) \cdot \eta_\alpha(s) = 0$ , also  $\alpha''(s) \equiv 0$ , d.h.  $\alpha$

ist affin linear. Für b) holen wir etwas weiter aus:

Sei  $D: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  die orthogonale Abbildung

//

Drehung um  $90^\circ$   "Uhrzeigersinn"  
gegen den



Dann gilt nach Wahl von  $n_\alpha(\rho)$ :

$$n_\alpha(\rho) = D(t_\alpha(\rho)),$$

also:

$$\begin{aligned} n'_\alpha(\rho) &= D(t'_\alpha(\rho)) = D(\chi_\alpha(\rho) n_\alpha(\rho)) \\ &= \chi'_\alpha(\rho) D(n_\alpha(\rho)) = \chi'_\alpha(\rho) (D \circ D)(t_\alpha(\rho)) \\ &= -\chi_\alpha(\rho) t'_\alpha(\rho). \end{aligned}$$

Also bekommen wir folgende Version der

Frenet'schen Formeln für ebene Kurven:

$$t'_\alpha = \chi_\alpha n_\alpha, \quad n'_\alpha = -\chi_\alpha t_\alpha$$

Es handelt sich um ein lineares System für  $(t_\alpha, n_\alpha)$

mit stetigen Koeffizienten, und wie in § 2 kann man zeigen:

Ist eine Funktion  $\chi(\rho) \neq 0$  gegeben, so findet man zu

jeder Vorgabe von  $\alpha_0 \in \mathbb{R}^2$ ,  $(t_0, n_0)$  positiv orientierte

ONB auf  $\mathbb{R}^2$ , genau eine nach der Bogenlänge parametri-

sierte Kurve  $\alpha: [\rho_0, \rho_1] \rightarrow \mathbb{R}^2$  mit  $\alpha(\rho_0) = \alpha_0$ ,

$$\chi_\alpha = \chi, \quad t_\alpha(r_0) = t_0, \quad r_\alpha(r_0) = r_0.$$

Nun zum Beweis von b) des Satzes: Ist  $\chi_\alpha$  konstant

$\neq 0$ , so ist nach obigem Gleichungssystem

$$\frac{d}{dr} (\chi(r) + \frac{1}{\chi_\alpha} r_\alpha(r)) = \frac{t}{\alpha}(r) + \frac{1}{\chi_\alpha} r'_\alpha(r) \equiv 0,$$

also

$$\chi(r) + \frac{1}{\chi_\alpha} r_\alpha(r) \equiv \xi \in \mathbb{R}^2.$$

Das bedeutet

$$|\alpha(r) - \xi| \equiv \frac{1}{|\chi_\alpha|},$$

alle Punkte  $\alpha(r)$  liegen auf der Kreislinie um  $\xi$  mit

Radius  $1/|\chi_\alpha|$ .

□

Eine weitere einfache globale Aussage ist

Satz: Sei  $\alpha$  eine nach der Bogenlänge parametrisierte geschlossene Kurve in  $\mathbb{R}^2$ . Dann gilt:

$$\max |\chi_\alpha| \geq 1/\text{diam}(\text{Spur } \alpha).$$



Hierbei ist  $\text{diam}(\text{Spur } \alpha) := \max_{\rho_1, \rho_2 \in [a, b]} |\alpha(\rho_1) - \alpha(\rho_2)|$

der Durchmesser von Spur  $\alpha$ , und wir nehmen an, dass  $[a, b]$

das Parameterintervall ist.

Beweis: Da die Spur von  $\alpha: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^2$  kompakt ist,

können wir Spur  $\alpha$  in eine abgeschlossene Kreisscheibe  $D :=$

$\{ \xi \in \mathbb{R}^2 : |\xi - \xi_0| \leq R \}$  legen. Wählen wir hier  $R$

minimal, so berührt Spur  $\alpha$  den Rand  $\partial D$  in mindestens

einem Punkt  $p$  (sonst könnte man  $R$  verkleinern).

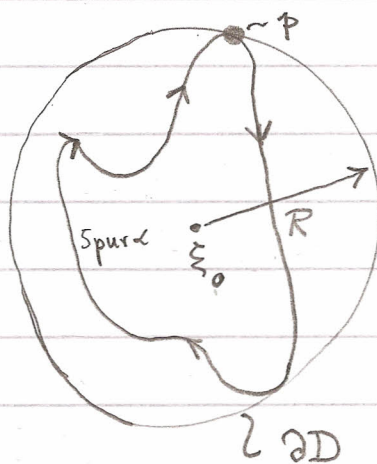
Nach geeigneter Drehung  
und Verschiebung

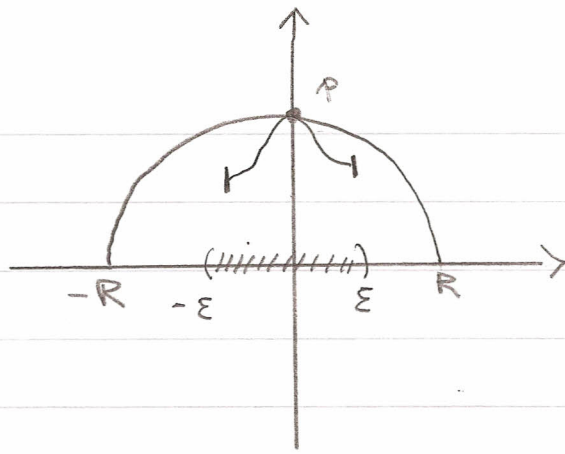
können wir  $p$  auf

die obere  $y$ -Achse bringen,

so daß  $\alpha$  lokal bei  $p$  als Graph einer Funktion

$f: (-\varepsilon, \varepsilon) \rightarrow \mathbb{R}$  geschrieben werden kann.





Für  $\partial D$  haben wir dann die Darstellung als Graph von

$$g(x) := R - \sqrt{R^2 - x^2}. \quad \text{Für die weitere Rechnung beachte}$$

man: a)  $f$  ist in 0 maximal, also  $f'(0) = 0$ ;  
(entsprechend für  $g$ )

b) 0 ist Minimum von  $g - f$  und

$$g - f \geq 0 \quad \text{auf } (-\varepsilon, \varepsilon).$$

Die Formel für die orientierte Krümmung im Graphenfall

ergibt sodann: ( $p = \alpha(p_0)$ )

$$|\kappa_\alpha(p_0)| = |f''(0)| / \sqrt{1 + |f'(0)|^2}^{3/2} = |f''(0)| =$$

$$-f''(0) = \underbrace{g''(0) - f''(0)}_{\geq 0} - g''(0) \geq$$

$$-g''(0) \stackrel{\uparrow}{=} |g''(0)| = |g''(0)| / \sqrt{1 + |g'(0)|^2}^{3/2} =$$

$g_{\max. \text{ in } 0}$

$$|\kappa_{\text{Kris}}| = 1/R.$$

Also ist  $\max |\alpha'_x| \geq \frac{1}{R}$ , und wegen

$\text{diam}(\text{Spur } \alpha) \geq R$  (sonst passt Spur  $\alpha$  in einen Kreis mit Rad.  $< R$ )

folgt die Behauptung.

□

Als nächstes wollen wir den Rotationsindex für

geschlossene Kurven  $\alpha: [0, L] \rightarrow \mathbb{R}^2$  definieren,

wobei wir wie immer Parametrisierung nach der Bogen-

länge annehmen. (Dann ist natürlich  $L = \text{Länge Spur } \alpha$ !)

Sei ab jetzt  $\alpha: [0, L] \rightarrow \mathbb{R}^2$  geschlossene

Kurve mit Tangentialabbildung  $t = \alpha': [0, L] \rightarrow \mathbb{S}^1$

$\subset \mathbb{R}^2$ . Mit  $\alpha$  ist auch  $t$  eine geschlossene Kurve

mit Spur in der Kreislinie  $\mathbb{S}^1$ . Man stellt sich

anschaulich vor: Wird Spur  $\alpha$  durchlaufen, so

durchläuft  $t$  den Einheitskreis einfach oder

mehrfach, und diese Zahl der Durchläufe (mit